

BÖLÜM ADI:		ELEKTRİK-ELEKTRONİK MÜHENDİSLİĞİ		
PROJE NO	PROJE ADI	ÖĞRENCİ ADI SOYADI	DANIŞMAN	İLGİLİ SEKTÖRLER
1	ENERGY MANAGEMENT SYSTEM DESIGN AND IMPLEMENTATION OF A PRACTICAL SMART HOUSE	Rıza ÖZCAN	Doç. Dr. Ümmühan BAŞARAN FİLİK	ENERJİ
		Mustafa TOPÇU		
		Murat Doğukan DOLAZ		
2	BATTERY MANAGMENT SYSTEM WITH PASSIVE BALANCING TOPOLOGY	WAHİB AL-HAKİMİ	Dr. Öğr. Üyesi Sıtkı GÜNER	GÜÇ SİSTEMLERİ
		YAZAN ALTREH		
		JAD EL KHATİB		
3	DESIGN AND DEVELOP WIRELESS EV CHARGING FACILITY	Ceren Mine ESEN	Dr. Öğr. Üyesi Sıtkı GÜNER	GÜÇ
		Zeki ÇOLAK		
		Hasan TAŞKIN		
4	Design and Implementation of Virtual Electrical Machinery Laboratory	Enes ŞAN	Dr. Öğr. Üyesi Şener AĞALAR	Elektrik Makineleri, Eğitim
		Emre ÇİĞDEMTEPE		
		Hamdi Atakan BOZDOĞAN		
5	2 BOYUTLU MALZEME TABANLI FOTOTRANSİSTÖR VE MEMRİSTÖR KARAKTERİZASYONU	Mustafa Enes AKÇAY	Doç. Dr. Nihan KOSKU PERKGÖZ	ELEKTRONİK, NANOTEKNOLOJİ
		Mehmet NACAR		
		Arif KAYAHAN		
6	Design of Real-Time and Smart Data Acquisition Infrastructure	Kerem SARI	Dr. Öğr. Üyesi İsmail SAN	HAVACILIK
		Bilge Deniz ÖZÇELİK		ELEKTRİK / ELEKTRONİK
		Selahattin Kaan TOSUN		
7	ÇEVRESEL İZLEME İLE AKILLI AYDINLATMA VE PARK YÖNETİM SİSTEMİ	İsmail Hakkı İPEK	Dr. Öğr. Üyesi H. Ersin EROL	ENERJİ YÖNETİMİ, AYDINLATMA TEKNOLOJİSİ
		Tefik UYGUN		
		Muhammed Enes AKKAYA		
8	DOKUNSA GERİ BİLDİRİM İLE ENGEL TESPİT SİSTEMİ	Doğuhan Berfe KILIÇ	Dr. Öğr. Üyesi H. Ersin EROL	DOKUNSA GERİ BİLDİRİM, ENGEL ALGILAMA, ELEKTRONİK SEYAHAT DESTEK SİSTEMLERİ
		Ahmet KAMAĞLU		
		Fatma Nur YEŞİLGİL		
9	Konum Tahmini için kamera ve atalet ölçüm ünitesi tabanlı sensör füzyonu yöntemi ve uygulaması (Camera and Inertial Measurement Unit based Sensor Fusion Method and Application)	Hayri Can UYAR	Dr. Öğr. Üyesi Altan ONAT	Sensör ve Ölçüm Teknolojileri
		Zeynep Bilge		
		Berkehan Altın		
10	18650 Lithium-Ion bir pil için şarj durumu ve sağlık durumu tahmini (State of Charge and State of Health Estimation of a 18650 Lithium-Ion Battery)	Bekir Yoztyurk	Dr. Öğr. Üyesi Altan ONAT	Sensör ve Ölçüm Teknolojileri, Enerji
		Emre Güzel		
		Muhammed Taşkıran		
11	Bir mobil robotun konum tahmini için enkoder ve atalet ölçüm ünitesi tabanlı sensör füzyonu yöntemi ve uygulaması (Encoder and Inertial Measurement Unit based Sensor Fusion Method and Application for Mobile Robot Localization)	Mustafa Burteçin Saray	Dr. Öğr. Üyesi Altan ONAT	Robotik, Ölçüm Teknolojileri
		Süleyman Bahadır		
		Mehmet Çayır		
12	Hızlı ve Verimli Görüntü Sınıflandırma için Dönüşüm Tabanlı Çarpmasız Mobilnet-v2 Mimarisinin Geliştirilmesi	Emre Zahid Soğancı	Prof. Dr. Ömer Nezh GEREK	İmge İşleme ve Derin Öğrenme
		Doğukan Gözler		
		Beyazıt Isık		
13	Otomatik Çip Üstü Serbest Uzay ve Fiber Optik Aygıt Hizalama Sistemi	Mustafa Burteçin Saray	Prof. Dr. Feridun AY	OPTOELEKTRONİK
		Süleyman Bahadır		
		Mehmet Çayır		
14	GPS-free outdoor positioning	Emre Zahid Soğancı	Prof. Dr. Nuray AT	Konumlandırma Sistemleri, Haberleşme, IoT
		Doğukan Gözler		
		Beyazıt Isık		
15	Indoor navigation using LiDAR	Emre Zahid Soğancı	Prof. Dr. Nuray AT	Haberleşme ve İmge İşleme
		Doğukan Gözler		
		Beyazıt Isık		
16	AI-based Smart Zoom for Military Applications - A	Emre Zahid Soğancı	Doç. Dr. Cihan TOPAL	SAVUNMA SANAYİ
		Doğukan Gözler		
		Beyazıt Isık		
17	AI-based Smart Zoom for Military Applications - B	Emre Zahid Soğancı	Doç. Dr. Cihan TOPAL	SAVUNMA SANAYİ
		Doğukan Gözler		
		Beyazıt Isık		
18	OTOMATİK YÖNLENDİRMELİ ARAÇLAR İÇİN MONOKÜLER GÖRÜŞE DAYALI NAVİGASYON	Emre Zahid Soğancı	Prof. Dr. Ömer Nezh Gerek	ELEKTRİK ELEKTRONİK LOJİSTİK
		Doğukan Gözler		
		Beyazıt Isık		